日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

05.07.2004

REC'D .1 9 AUG 2004

PCT

WIPO

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日 Date of Application:

2003年 7月 4日

出 願 番 号 Application Number:

特願2003-191594

[ST. 10/C]:

[JP2003-191594]

出 願 人 Applicant(s):

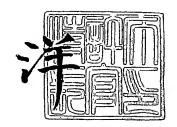
ダイキン工業株式会社

PRIORITY DOCUMENT

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2004年 8月 5日

1) 11



【書類名】

【整理番号】 SDB021033

【提出日】 平成15年 7月 4日

【あて先】 特許庁長官 殿

【国際特許分類】 H02P 6/00

H02K 7/00

特許願

【発明者】

【住所又は居所】 滋賀県草津市岡本町字大谷1000番地の2 株式会社

ダイキン空調技術研究所内

【氏名】 青田 桂治

【発明者】

【住所又は居所】 滋賀県草津市岡本町字大谷1000番地の2 株式会社

ダイキン空調技術研究所内

【氏名】 西嶋 清隆

【発明者】

【住所又は居所】 滋賀県草津市岡本町字大谷1000番地の2 株式会社

ダイキン空調技術研究所内

【氏名】 山際 昭雄

【特許出願人】

【識別番号】 000002853

【氏名又は名称】 ダイキン工業株式会社

【代理人】

【識別番号】 100087804

【弁理士】

【氏名又は名称】 津川 友士

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 012771

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 0014025

【プルーフの要否】 要



【発明の名称】 電動機

【特許請求の範囲】

【請求項1】 回転子鉄心(2)(12)(32)(42)の内部に複数個の永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)を埋設してなるとともに、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)の周方向端部、または、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(4)(34)が、極間近傍で回転子表面近傍まで延び、かつ、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)の周方向端部、または、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(4)(34)の極中心寄りに、回転子表面近傍に第2の非磁性層(5)(35)を設け、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(44)の周方向端部、または、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(44)の周方向端部、または、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(44)の周方向端部、または、各永久磁石(3)(13)(14)(33)(43)(44)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(4)(34)および第2の非磁性層(5)(35)が、誘起電圧のn次調波(nは3以上の奇数)を相殺するべく配置されてあることを特徴とする電動機。

【請求項2】 n次調波は、3の倍数を除く3以上の奇数の次数の調波である請求項1に記載の電動機。

【請求項3】 n次調波は、3の倍数を除く13以上の奇数の次数の調波である 請求項2に記載の電動機。

【請求項4】 n次調波は、5次調波または7次調波である請求項2に記載の電動機。

【請求項5】 各永久磁石(3)(33)の周方向端部、または、各永久磁石の 周方向端部に連続または近接した非磁性層(4)(34)と、第2の非磁性層(5)(35)とを互いに独立させてあり、相互間には、回転子鉄心(2a)(3 2a)を介在させてある、請求項4に記載の電動機。

【請求項6】 各永久磁石(3)の周方向端部、または、各永久磁石(3)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(4)の、回転子表面に接近した部分の

、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 1、および、第2の非磁性層 (5) の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 2 が、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

または

 $0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

である、請求項4または請求項5に記載の電動機。

【請求項7】 角度 θ 1が0< θ 1<180/(5・Pn)または0< θ 1<180/(7・Pn)であり、角度 θ 2が、180/(5・Pn) $\leq \theta$ 2 \leq 180 × 2/(5・Pn)の最小値または180/(7・Pn) $\leq \theta$ 2 \leq 180×2/(7・Pn)の最小値である請求項4または請求項5に記載の電動機。

【請求項8】 各永久磁石(33)の周方向端部、または、各永久磁石(33)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(34)の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 65、および、第2の非磁性層(35)の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 66は、極対数を Pnとしたとき、

 $0 < \theta \ 5 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$

かつ

さらに、各永久磁石(33)の周方向端部、または、各永久磁石(33)の周方向端部に連続または近接した非磁性層(34)および第2の非磁性層(35)と回転子表面とに挟まれる回転子鉄心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極間とのなす角度 θ 7、 θ 8は、極対数を θ 7、 θ 8は、極対数を θ 7、 θ 8は、極対数を θ 8

 $0 < \theta < 7 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$



かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 8 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

であり、しかも角度 θ 5、 θ 6、 θ 7、 θ 8 の関係は、

 θ 7 < θ 5 < θ 8 < θ 6

である、請求項4または請求項5に記載の電動機。

【請求項9】 角度 θ 5 は 0 < θ 5 < 1 8 0 / (5 \cdot P n)、および角度 θ 7 は 0 < θ 7 < 1 8 0 / (7 \cdot P n) であり、角度 θ 6 は 1 8 0 / (5 \cdot P n) \leq θ 6 \leq 1 8 0 \times 2 / (5 \cdot P n) の最小値、および角度 θ 8 は 1 8 0 / (7 \cdot P n) \leq θ 8 \leq 1 8 0 \times 2 / (7 \cdot P n) の最小値である請求項 4 または請求項 5 に 記載の電動機。

【請求項10】 前記各永久磁石(13)(14)(43)(44)は、半径方向に複数層に分割されてなるものである請求項1から請求項4の何れかに記載の電動機。

【請求項11】 前記各永久磁石(13)(14)は、半径方向に2層に分割され、回転子内周側における永久磁石(13)の周囲方向端部、または、永久磁石(13)の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 3、および、回転子外周側における永久磁石(14)の周囲方向端部、または、永久磁石(14)の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 4が、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

または

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

である、請求項10に記載の電動機。

【請求項12】 角度 θ 3が0< θ 3<180/ $(5 \cdot Pn)$ または0< θ 3<

 $180/(7 \cdot Pn)$ であり、角度 θ 4 が、 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta$ 4 \le $180/(5 \cdot Pn)$ の最小値または $180/(7 \cdot Pn) \le \theta$ 4 \le 180×2 / $(7 \cdot Pn)$ の最小値である請求項11 に記載の電動機。

【請求項13】 前記各永久磁石(43)(44)は、半径方向に2層に分割され、回転子内周側における永久磁石(43)の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 9、および、回転子外周側における永久磁石(44)の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 10は、極対数を θ 10は、

 $0 < \theta \ 9 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

180 / $(5 \cdot Pn)$ ≤ θ10 ≤ 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ であり、

さらに、回転子内周側における永久磁石(43)の周方向端部、または、永久磁石(43)の周方向端部に連続または近接した非磁性層および回転子外周側における永久磁石(44)の周方向端部、または、永久磁石(44)の周方向端部に連続または近接した非磁性層と回転子表面とに挟まれる回転子鉄心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極間とのなす角度 θ 11、 θ 12は、極対数を θ 1 としたとき、

 $0 < \theta \ 1 \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 12 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$ であり、しかも角度 θ 9、 θ 10、 θ 11、 θ 12の関係は、

 $\theta \ 1 \ 1 < \theta \ 9 < \theta \ 1 \ 2 < \theta \ 1 \ 0$

である、請求項10に記載の電動機。

【請求項14】 角度 θ 9は0< θ 9<180/(5・Pn)、角度 θ 11は0
< θ 11<180/(7・Pn)であり、 θ 10は180/(5・Pn) $\leq \theta$ 1
0 \leq 180×2/(5・Pn)の最小値、角度 θ 12は180/(7・Pn) \leq
 θ 12 \leq 180×2/(7・Pn)の最小値である請求項13に記載の電動機。

【発明の詳細な説明】



【発明の属する技術分野】

この発明は、回転子鉄心の内部に複数個の永久磁石を埋設してなる電動機に関し、特に、静音化が要求される用途に好適な電動機に関する。

[0002]

【従来の技術】

従来から、電動機の静音化が検討されているが、主に、コギングトルク等回転 子位置による回転方向の吸引力の変化に着目して静音化を達成しようとする技術 が多かった。

[0003]

例えば、特許文献1、特許文献2、特許文献3は、いずれも、コギングトルク の低減を意図したものである。

[0004]

特許文献1は、図1に示すように、回転子鉄心の内部に埋設される2層の永久 磁石の周方向対象位置を特定の数式に当てはまる関係とすることにより、コギン グトルクを低減し、低振動、低騒音の電動機を実現するものである。

[0005]

しかし、特許文献1はコギングトルクに着目しているため、コギングトルクの 周期により数式が異なり、特に、集中巻等の場合、図1における θ の値は大きく なり、回転子外周側に配置された永久磁石を大きくできないという欠点を有して いた。

[0006]

さらに、極毎に磁極の開き角度が異なるため、回転力にアンバランスが生じ、 また、誘起電圧波形も対称形状ではなくなることにより、他の原因による騒音増加や位置検出の精度への影響等、種々の弊害が予想される。

[0007]

特許文献 2 は、図 2 に示すように、極毎に、磁極の開き角度を変化させることにより、コギングトルクを低減しようとするものである。

[0008]



しかし、磁極の開き角度が異なるため、回転力にアンバランスが生じ、また、 誘起電圧波形も対称形状ではなくなることにより、他の原因による騒音増加や位 置検出の精度への影響等、種々の弊害が予想される。

[0009]

特許文献3は、図3に示すように、永久磁石埋設用打ち抜き穴の形状は同一で、永久磁石の端面に接するように設けられた長穴部の形状を変化させたものである。これは、擬似的にスキューを施したものであり、コギングトルクの低減の効果を意図したものである。

[0010]

しかし、軸方向に異なる回転子鉄心を積層するということは、金型が複雑化し、また、軸方向に力が発生するため、スラスト振動を誘起する可能性もあった。 さらに、磁極の開き角度が極めて狭い極が存在することによる弊害も無視できない。例えば、磁束密度集中による鉄損の増大や、着磁の際十分な磁束が永久磁石の端部にまで行きわたらない等の問題が考えられる。

[0011]

また、これらの技術は、すべてコギングトルクに着目したものであるが、電動機を運転した場合、特に、負荷が大きい場合においては、コギングトルクはある値以下に抑えておけば、影響は少なく、むしろ、誘起電圧の高調波成分の影響が大きくなる。特に、希土類磁石のような磁力の強い永久磁石を用いた場合は、誘起電圧波形の高調波の影響を大きく受けることが分かっている。

[0012]

特許文献4は、上記課題のうち、磁極の開き角度が極めて狭い極が存在する、 という課題を解決し得るものである。具体的には、図4に示すように、永久磁石 の端面に接するように設けられた長穴部を周方向に分割し、「補助補強リブ」を設 けている。特許文献4は、回転子の変形の防止を意図したものである。

[0013]

しかし、「補助補強リブ」にも磁束は流れるのであるから、「補助補強リブ」の位置によっては、却って音を増大させる場合もある。

[0014]



【特許文献1】

特開平10-201147号公報

[0015]

【特許文献2】

特開平11-98731号公報

[0016]

【特許文献3】

特開2000-69695号公報

[0017]

【特許文献4】

特開2002-44888号公報

[0018]

【発明が解決しようとする課題】

上述のように、十分な永久磁石磁束を確保しつつ、また、アンバランス振動による音やスラスト力による音の弊害を発生せず、コギングトルクを低減することには必ずしも成功しているとはいえない。また、誘起電圧の特定の調波、例えば5次調波および7次調波に着目した対策とはなっておらず、特に負荷が大きい電動機の場合は、十分に音を低減できる構造ではなかった。

[0019]

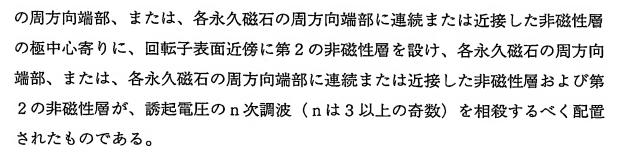
【発明の目的】

この発明は上記の問題点に鑑みてなされたものであり、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の特定の次元、例えば5次および7次を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力を発生させない電動機を提供することを目的としている。

[0020]

【課題を解決するための手段】

請求項1の電動機は、回転子鉄心の内部に複数個の永久磁石を埋設してなると ともに、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続また は近接した非磁性層が、極間近傍で回転子表面近傍まで延び、かつ、各永久磁石



[0021]

請求項2の電動機は、n次調波として、3の倍数を除く3以上の奇数の次数の 調波を採用するものである。

[0022]

請求項3の電動機は、n次調波として、3の倍数を除く13以上の奇数の次数の調波を採用するものである。

[0023]

請求項4の電動機は、n次調波として、5次調波または7次調波を採用するものである。

[0024]

請求項5の電動機は、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層と、第2の非磁性層とを互いに独立させ、相互間には、回転子鉄心を介在させたものである。

[0025]

請求項 6 の電動機は、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に接近した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 1、および、第 2 の非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 2 が、極対数をPnとしたとき、

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(5 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$$

または

 $0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$



かつ

 $180/(7 \cdot Pn) ≤ θ2≤180×2/(7 \cdot Pn)$ であるものである。

[0026]

請求項7の電動機は、角度 θ 1が $0<\theta$ 1<180/ $(5\cdot Pn)$ または $0<\theta$ 1<180/ $(7\cdot Pn)$ であり、角度 θ 2が、180/ $(5\cdot Pn)$ $\leq \theta$ 2 \leq 18 0×2 / $(5\cdot Pn)$ の最小値または180/ $(7\cdot Pn)$ \leq θ 2 \leq 18 0×2 / $(7\cdot Pn)$ の最小値であるものである。

[0027]

請求項8の電動機は、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 5、および、第2の非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 6は、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 5 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$

かつ

180 / $(5 \cdot Pn)$ ≤ θ6 ≤ 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ であり、

さらに、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層および第2の非磁性層と回転子表面とに挟まれる回転子鉄 心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極間とのなす角度 θ 7、 θ 8は、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 7 < 1 \ 8 \ 0 / \ (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 8 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

であり、しかも角度 θ 5、 θ 6、 θ 7、 θ 8 の関係は、

 θ 7 < θ 5 < θ 8 < θ 6

であるものである。

[0028]

請求項9の電動機は、角度 θ 5は0< θ 5<180/(5 \cdot Pn)、および角度 θ 7は0< θ 7<180/(7 \cdot Pn)であり、角度 θ 6は180/(5 \cdot Pn) \leq θ 6 \leq 180 \times 2/(5 \cdot Pn)の最小値、および角度 θ 8は180/(7 \cdot Pn) \leq θ 8 \leq 180 \times 2/(7 \cdot Pn)の最小値であるものである。

[0029]

請求項10の電動機は、前記各永久磁石として、半径方向に複数層に分割されてなるものを採用するものである。

[0030]

請求項11の電動機は、前記各永久磁石として、半径方向に2層に分割されたものを採用し、回転子内周側における永久磁石の周囲方向端部、または、永久磁石の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 3、および、回転子外周側における永久磁石の周囲方向端部、または、永久磁石の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 4が、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

または

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 4 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$ であるものである。

[0031]

請求項12の電動機は、角度 θ 3が0< θ 3<180/ $(5 \cdot Pn)$ または0< θ 3<180/ $(7 \cdot Pn)$ であり、角度 θ 4が、180/ $(5 \cdot Pn)$ $\leq \theta$ 4 \leq 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ の最小値または180/ $(7 \cdot Pn)$ $\leq \theta$ 4 \leq 180×2 / $(7 \cdot Pn)$ の最小値であるものである。

[0032]

請求項13の電動機は、前記各永久磁石として、半径方向に2層に分割されたものを採用し、回転子内周側における永久磁石の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 9、および、回転子外周側における永久磁石の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 10は、極対数を θ n としたとき、

 $0 < \theta \ 9 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

180 / $(5 \cdot Pn)$ ≤ θ10 ≤ 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ であり、

さらに、回転子内周側における永久磁石の周方向端部、または、永久磁石の周方 向端部に連続または近接した非磁性層および回転子外周側における永久磁石の周 方向端部、または、永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層と回転 子表面とに挟まれる回転子鉄心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極 間とのなす角度 θ 1 1 、 θ 1 2 は、極対数を P n としたとき、

 $0 < \theta \ 1 \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 12 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$ であり、しかも角度 $\theta 9$ 、 $\theta 10$ 、 $\theta 11$ 、 $\theta 12$ の関係は、 $\theta 11 < \theta 9 < \theta 12 < \theta 10$ であるものである。

[0033]

請求項14の電動機は、角度 θ 9は $0<\theta$ 9< $180/(5\cdot Pn)$ 、角度 θ 11は $0<\theta$ 11< $180/(7\cdot Pn)$ であり、 θ 10は $180/(5\cdot Pn)$) $\leq \theta$ 10 \leq 180×2/(5・Pn) の最小値、角度 θ 12は $180/(7\cdot Pn)$ $\leq \theta$ 12 \leq 180×2/(7・Pn) の最小値であるものである。

[0034]

なお、この明細書において、「極」は、略等間隔、等角度に配置されるN極またはS極を示す用語として使用され、「磁極」は、極の中で、永久磁石の磁束が主として流出する範囲を示す用語として使用される。



【作用】

請求項1の電動機であれば、回転子鉄心の内部に複数個の永久磁石を埋設してなるとともに、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層が、極間近傍で回転子表面近傍まで延び、かつ、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層の極中心寄りに、回転子表面近傍に第2の非磁性層を設け、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層および第2の非磁性層が、誘起電圧のn次調波(nは3以上の奇数)を相殺するべく配置されたのであるから、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)のn次を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力の発生を防止することができる。

[0036]

請求項2の電動機であれば、n次調波として、3の倍数を除く3以上の奇数の次数の調波を採用するのであるから、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の3の倍数を除く3以上の奇数の次数の調波を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力の発生を防止することができる。

[0037]

請求項3の電動機であれば、n次調波として、3の倍数を除く13以上の奇数の次数の調波を採用するのであるから、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の3の倍数を除く13以上の奇数の次数の調波を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力の発生を防止することができる。

[0038]

請求項4の電動機であれば、n次調波として、5次調波または7次調波を採用するのであるから、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の5次または7次を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力の発生を防止することができる。

[0039]

請求項5の電動機であれば、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の



周方向端部に連続または近接した非磁性層と、第2の非磁性層とを互いに独立させ、相互間には、回転子鉄心を介在させたのであるから、機械的強度を高めることができるほか、請求項4と同様の作用を達成することができる。

[0040]

請求項 6 の電動機であれば、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に接近した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 1、および、第 2 の非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 2 が、極対数を θ 2 を θ 2 か、極対数を θ 2 と θ 3 を θ 4 と θ 5 を θ 6 と θ 7 と θ 6 と θ 7 と θ 6 と θ 7 と θ 6 と θ 8 と θ 9 と θ 8 と θ 9 と

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(5 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$$

または

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(7 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$$

であるから、対称性を考慮して、請求項4または請求項5と同様の作用を達成することができる。

[0041]

請求項7の電動機であれば、角度 θ 1が $0<\theta$ 1<180/($5\cdot Pn$) または $0<\theta$ 1<180/($7\cdot Pn$) であり、角度 θ 2が、180/($5\cdot Pn$) $\leq \theta$ 2 ≤ 1 8 $0\times 2/$ ($5\cdot Pn$) の最小値または180/($7\cdot Pn$) $\leq \theta$ 2 ≤ 1 8 $0\times 2/$ ($7\cdot Pn$) の最小値であるから、静音化を達成できるほか、請求項4または請求項5と同様の作用を達成することができる。

[0042]

請求項8の電動機であれば、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の 周方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極 中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 5、および、第2の非磁性層の、回転子 表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 6 は、極対数 をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 5 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

180 / $(5 \cdot Pn)$ ≤ θ6 ≤ 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ であり、

さらに、各永久磁石の周方向端部、または、各永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層および第2の非磁性層と回転子表面とに挟まれる回転子鉄心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極間とのなす角度 θ 7、 θ 8は、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 7 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 8 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

であり、しかも角度 θ 5、 θ 6、 θ 7、 θ 8の関係は、

 θ 7 < θ 5 < θ 8 < θ 6

であるから、対称性を考慮して、請求項4または請求項5と同様の作用を達成することができる。

[0043]

請求項9の電動機であれば、角度 θ 5は0< θ 5<180/(5 \cdot Pn)、および角度 θ 7は0< θ 7<180/(7 \cdot Pn)であり、角度 θ 6は180/(5 \cdot Pn) \leq θ 6 \leq 180 \times 2/(5 \cdot Pn)の最小値、および角度 θ 8は180/(7 \cdot Pn) \leq θ 8 \leq 180 \times 2/(7 \cdot Pn)の最小値であるから、静音化を達成できるほか、請求項4または請求項5と同様の作用を達成することができる。

[0044]

請求項10の電動機であれば、前記各永久磁石として、半径方向に複数層に分割されてなるものを採用するのであるから、永久磁石を回転子内周側と回転子外周側とに複数に分割した場合であっても、請求項1から請求項4の何れかと同様の作用を達成することができる。

[0045]

請求項11の電動機であれば、前記各永久磁石として、半径方向に2層に分割されたものを採用し、回転子内周側における永久磁石の周囲方向端部、または、永久磁石の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 3、および、回転子外周側における永久磁石の周囲方向端部、または、永久磁石の周囲方向端部に連続または近接した非磁性層の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 4が、極対数をPnとしたとき、

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

または

 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

であるので、対称性を考慮して、請求項10と同様の作用を達成することができる。

[0046]

請求項12の電動機であれば、角度 θ 3が0< θ 3<180/(5・Pn)または0< θ 3<180/(7・Pn)であり、角度 θ 4が、180/(5・Pn) き θ 4 ≤ 180×2/(5・Pn)の最小値または180/(7・Pn) ≤ θ 4 ≤ 180×2/(7・Pn)の最小値であるので、静音化を達成できるほか、請求項10と同様の作用を達成することができる。

[0047]

請求項13の電動機であれば、前記各永久磁石として、半径方向に2層に分割されたものを採用し、回転子内周側における永久磁石の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 9、および、回転子外周側における永久磁石の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 10は、極対数を θ 10は、

 $0 < \theta \ 9 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot P n)$



180 / $(5 \cdot Pn)$ ≤ θ10 ≤ 180×2 / $(5 \cdot Pn)$ であり、

さらに、回転子内周側における永久磁石の周方向端部、または、永久磁石の周方 向端部に連続または近接した非磁性層および回転子外周側における永久磁石の周 方向端部、または、永久磁石の周方向端部に連続または近接した非磁性層と回転 子表面とに挟まれる回転子鉄心部幅には変極点を有し、それぞれの変極点と、極 間とのなす角度 θ 1 1 、 θ 1 2 は、極対数を P n としたとき、

 $0 < \theta \ 1 \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot P n)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 12 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$ であり、しかも角度 $\theta 9$ 、 $\theta 10$ 、 $\theta 11$ 、 $\theta 12$ の関係は、

 $\theta \ 1 \ 1 < \theta \ 9 < \theta \ 1 \ 2 < \theta \ 1 \ 0$

であるので、対称性を考慮して、請求項10と同様の作用を達成することができる。

[0048]

請求項14の電動機であれば、角度 θ 9は0< θ 9<180/(5・Pn)、角度 θ 11は0< θ 11<180/(7・Pn)であり、 θ 10は180/(5・Pn) $\leq \theta$ 10 \leq 180×2/(5・Pn)の最小値、角度 θ 12は180/(7・Pn) $\leq \theta$ 12 \leq 180×2/(7・Pn)の最小値であるので、静音化を達成できるほか、請求項10と同様の作用を達成することができる。

[0049]

【発明の実施の形態】

以下、添付図面を参照して、この発明の電動機の実施の形態を詳細に説明する

[0050]

なお、以下の実施形態においては、誘起電圧の5次調波および/または7次調波を相殺するようにした場合を説明するが、これら以外の調波を相殺できることはもちろんである。



[0051]

先ず、電動機の一般例を説明する。

[0052]

電動機の回転子表面の周方向の磁束密度分布は、極毎に対称である。また、各極略同一形状であれば、極間においては、磁束密度がゼロとなる。

[0053]

そのため、回転子表面の周方向の磁東密度分布は、1極対を基本波とし、その奇数次を含むものとなる。例えば、単純な矩形波をフーリエ展開すると、図5に示すように、3次、5次、7次、9次と、奇数次成分が基本波に重畳されている。ここで3次、9次といった、3 n次高調波加振力(n:1,2,3,4,…)は同期し、6極ある固定子では6角形共振モードといった、固定子極数と同数の共振モードをおこす。また、高次の共振モードは一般的に可聴領域を大きく超えており騒音になりにくい。

[0054]

また、5次、7次は、11次以上と比べると、振幅が大きく、音になりやすく、また、周波数が低いため、遮断されにくい性質がある。そこで5次調波および7次調波に着目する。

[0055]

5次調波および7次調波を対策する際、以下の2点を前提とすればよい。

- 1)回転子表面の磁束密度波形の対称性から、極間はどの次数も必ずゼロとなる。
- 2) 磁極の始まり等、磁束密度の変化が急激に開始する箇所においては、高次成分がゼロクロスとなり得る。

(第1の実施の形態)

以下、第1の実施の形態について図面を参照して説明する。

[0056]

図6はこの発明の電動機の第1の実施の形態の回転子の構成を示す概略図である。

[0057]



この回転子1は、回転子鉄心2の内部に複数個(本実施形態においては4極であり、4個)の永久磁石3を埋設してなる。

[0058]

また、各永久磁石3の周方向端部に連続した非磁性層4(以下、「第1の非磁性層」という)が極間近傍で回転子表面近傍まで延びている。そして、第1の非磁性層4の極中心寄り、かつ、回転子表面近傍に、第2の非磁性層5を設けている。ここで、非磁性層は、貫通した穴であり、空気層である。

第1の非磁性層 4 および第2の非磁性層 5 は互いに独立し、相互間には、回転子鉄心からなる補助補強リブ2 a が介在している。

また、第1の非磁性層4の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 1、および、第2の非磁性層5の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 2は、極対数をPnとしたとき、

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(5 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$$

または

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (7 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(7 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$$

である。なお、以上の式は5次調波の低減または7次調波の低減に対応するものであり、n次調波(nは3以上の奇数)の低減を行う場合には、5、7に代えてnを採用すればよい。以下の式についても同様である。

この実施形態では、極対数 P n=2 であり、5 次調波の低減を図るものである場合には、上段の式を用いる。具体的には、 θ 1=9 \mathbb{C} 、 θ 2=1 8 \mathbb{C} とすればよい。





[0062]

以下に、上記構成の電動機の音を低減する原理について説明する。

[0063]

例えば、5次調波の低減を図るとともに、極対数が2であるので、 θ 1=0°、 θ 1=0°、 θ 1=0°であれば位相が180°ずれ、互いに相殺する。しかしながら、永久磁石を回転子鉄心内部に埋め込んだ構造では、 θ 1=0°は困難である。従って、対称性より、 θ 1<18°であれば足りる。また、7次調波を低減する場合は、下段の式を用い、 θ 1<12.9°、 12.9° \leq θ 2 \leq 25.7°であれば足りる。このとき、トルクを最大にする為には、 θ 2を可能な限り大きくし、永久磁石に鎖交する磁束を多くすればよい。

[0064]

図7に、この実施形態における回転子表面の磁東密度分布と、非磁性層4、5との関係を示す。非磁性層4、5のある部分では磁東密度は増加、または、減少しており、それ以外の部分では、磁東密度はほぼ一定である。従って、それぞれの非磁性層4、5の回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部から、磁東密度の変化が急峻となっている。従って、それぞれの点において、高次成分のゼロクロス点がくる。第2の非磁性層5の場合は、極間から、5/7次調波の1波長分に相当し、対称性から、ゼロクロス点は、極間にくるものと考えられる。第1の非磁性層4の場合は、極間から5/7次調波の半波長であり、対称性から、ゼロクロス点は、極間にくるものと考えられる。したがって、互いの非磁性層4、5による5/7次調波は半波長ずれているため、互いに相殺される。

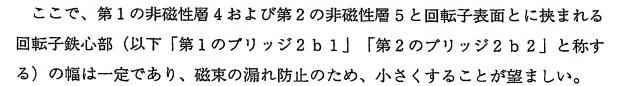
[0065]

図 8 に、 θ 2 = 2 3 $^{\circ}$ の場合における 5 次調波、7 次調波の θ 1 に対する特性を示し、図 9 に、 θ 1 = 6 $^{\circ}$ の場合における 5 次調波、7 次調波の θ 2 に対する特性を示している。

[0066]

図 8 、図 9 から分かるように、角度 θ 1 、 θ 2 を上式のように定めることによって、5 次調波、7 次調波の高い低減効果を達成できる。

[0067]



[0068]

また、第1の非磁性層4および第2の非磁性層5の間にも、磁路となる回転子 鉄心(補助補強リブ)2 aがあり、永久磁石の磁束が補助補強リブ2 aを通るよう にしなければ、十分な効果は得られない。

[0069]

ここで、永久磁石と非磁性層はかならずしも連続してなくてもよく、僅かな距離をおいて近接していてもよい。

[0070]

なお、本発明のおける固定子は、図10に示すような分布巻でも、図11に示すような集中巻でも良い。特に集中巻は5次調波、7次調波が特に大きくなるため、この発明を適用することが効果的である。

[0071]

図12、図13は図6の変形例を示す概略図である。

[0072]

図12は、図6の回転子の永久磁石の両側近傍に回転子鉄心2cが存在する変形例であり、表面から出る磁束の高調波を相殺するように、第1、第2の非磁性層6、7を配置していれば、十分に効果がある。

[0073]

図13は、永久磁石層が回転子表面近傍まで存在する変形例であり、第2の非磁性層8が表面から出る磁束の高調波を相殺するように配置されていれば、同様に効果がある。ただし、この場合、永久磁石端部の磁石磁束が回転子法線方向に出ないように、永久磁石を着磁することが必要である。

(第2の実施の形態)

以下、第2の実施の形態について図面を参照して説明する。

[0074]

図14はこの発明の電動機の第2の実施の形態の回転子の構成を示す概略図で



ある。

[0075]

回転子11は、回転子鉄心12の内部に永久磁石が埋設されてなり、永久磁石 (13:回転子内周側の永久磁石、14:回転子外周側の永久磁石)は各極毎に 、半径方向に2層に分割されてなる。また、各永久磁石13、14の周方向端部 13a、14aが、極間近傍で回転子表面近傍まで延びている。

[0076]

回転子内周側の永久磁石13および回転子外周側の永久磁石14の周方向端部 13a、14aは互いに独立し、相互間には、回転子鉄心からなるいわゆるq軸磁 束通路12aが介在する。

[0077]

q軸磁束通路12aの存在により、q軸インダクタンスLqが大きくできるので、 リラクタンストルクを多く利用でき、また、回転子の大きさを増すことなく永久 磁石の磁束を増やすことができる。

[0078]

回転子内周側の永久磁石 13 の周方向端部 13 aの、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 3 、および、転子外周側の永久磁石 14 の周方向端部 14 aの、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 4 は、極対数をPnとしたとき、

$$0 < \theta$$
 $3 < 1$ 8 $0 / (5 \cdot Pn)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta 4 \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

または

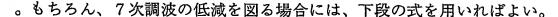
 $0 < \theta \ 3 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot Pn)$

かつ

180 / (7 · Pn) ≤ θ 4 ≤ 180 × 2 / (7 · Pn) である。

[0079]

この実施形態では、極対数Pn=2であり、5次調波の低減を図ったものであるので、上段の式を用いる。具体的には、 θ 1=9°、 θ 2=1 8° とすればよい



[0080]

上記構成の電動機における音を低減する原理は第1の実施の形態と同様である ので説明を省略する。

[0081]

図15はこの実施形態の変形例を示す概略図である。

[0082]

この変形例は、湾曲した永久磁石に代えて平板状の永久磁石を採用している。

[0083]

したがって、この変形例を採用した場合にも音を低減することができる。

(第3の実施の形態)

以下、第3の実施の形態について図面を参照して説明する。

[0084]

図16はこの発明の電動機の第3の実施の形態の回転子の構成を示す概略図である。

[0085]

回転子31は、回転子鉄心32の内部に複数個(この実施形態においては4極であり、4個)の永久磁石33を埋設してなる。

[0086]

また、各永久磁石33の周力向端部に連続した非磁性層34(以下、「第1の 非磁性層」と称する)が、極間近傍で回転子表面近傍まで延びている。また、第 1の非磁性層34の極中心寄り、かつ、回転子表面近傍に第2の非磁性層35を 設けている。ここで、非磁性層は、貫通した穴であり、空気層である。

[0087]

そして、第1の非磁性層 340、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度を $\theta5$ とし、第2の非磁性層 350、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度を $\theta6$ とする。

[0088]

第1の非磁性層34および第2の非磁性層35は互いに独立しており、相互間



には、回転子鉄心からなる補助補強リブ32aが介在している。

[0089]

さらに、第1の非磁性層 3 4 および第2の非磁性層 3 5 と回転子表面とに挟まれる回転子鉄心部(以下「第1のブリッジ 3 2 bl」「第2のブリッジ 3 2 b 2」と称する)の幅には変極点 3 6 a、 3 6 b を有し、それぞれの変極点 3 6 a、 3 6 b と、極間とのなす角度 θ 7、 θ 8、および前記角度 θ 5、 θ 6 は、極対数を θ P n としたとき、

 $0 < \theta \ 5 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot Pn)$

かつ

 $180/(5 \cdot Pn) \le \theta \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$

かつ

 $0 < \theta \ 7 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot Pn)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 8 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$

かつ

 θ 7 < θ 5 < θ 8 < θ 6

である。

[0090]

なお、この実施形態において、極対数Pnは2 であり、 θ 6=1 8 、 θ 8=1 2 . 9 。、 θ 5=9 。、 θ 7=6 . 4 。とした。

[0091]

ここで、変極点36a、36bとは、第1のブリッジ32blおよび第2のブリッジ32b2の幅が一定である範囲32bll、32b21と、徐々に広がつている範囲32b12、32b22との交点であり、この点で、回転子表面の磁束密度分布の変化が急峻になる。

[0092]

この実施形態における回転子表面の磁束密度分布を図17に示す。

[0093]

図17および第1の実施の痕態の説明から明らかなように、変極点36a、3



6bにより7次調波が、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部、および、第2の非磁性層35の、回転子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部により5次調波が相殺されている。

[0094]

図18に、第2の非磁性層35がない場合と、この実施形態の場合との、誘起電圧波形の比較を示し、表1に高調波成分の振幅の比較を示した。また、圧縮機用電動機として運転した場合の騒音の高調波成分を図19に示した。

[0095]

【表1】

誘起電圧	基本波に対する割合	
	非磁性層無し	非磁性層有り
5次調波	8.24	0.01
7次調波		0.03

なお、非磁性層 3 4 、 3 5 の形状は、この実施の形態の形状に限るものではなく、例えば、図 2 0 のように、ブリッジ 3 7 bl、 3 7 b 2 の幅が幅小部 3 7 bll、 3 7 b 2 1 と幅大部 3 7 bll 2 、 3 7 b 2 2 とにわかれ、幅小部 3 7 bll、 3 7 b 2 1 と幅大部 3 7 bll 2 、 3 7 b 2 2 との変化点を変極点 3 8 a、 3 8 b とみなしても良い。

(第4の実施の形態)

以下、第4の実施の形態について図面を参照して説明する。

[0096]

図21はこの発明の電動機の第4の実施の形態の回転子の構成を示す概略図である。

[0097]

回転子41は、回転子鉄心42の内部に永久磁石が埋設されてなり、永久磁石 (43:回転子内周側の永久磁石,44:回転子外周側の永久磁石)は各極毎に 、半径方向に2層に分割されてなる。また、各永久磁石43、44の周方向端部 43a、44aが、極間近傍で回転子表面近傍まで延びている。



回転子内周側の永久磁石43および回転子外周側の永久磁石44の周方向端部43a、44aは互いに独立し、相互間には、回転子鉄心からなるいわゆるq軸磁東通路42aが介在している。

[0099]

q軸磁束通路42aの存在により、q軸インダクタンスLqが大きくできるので、 リラクタンストルクを多く利用でき、また、回転子の大きさを増すことなく永久 磁石の磁束を増やすことができる。

[0100]

また、回転子内周側の永久磁石43の周方向端部43aが、極間近傍で回転子表面近傍まで延び、回転子外周側の永久磁石44の周方向端部44aも、極間近傍で回転子表面近傍まで延びている。ここで、永久磁石43、44の周方向端部43a、44aには空気層等があってもよい。回転子内周側の永久磁石43の周方向端部43aの極中心側の端部と、極間とのなす角度を 69、および、回転子外周側の永久磁石44の周方向端部44aの極中心側の端部と、極間とのなす角度を 610とする。

[0101]

さらに、回転子内周側の永久磁石 43 の周方向端部 43 aおよび回転子外周側の永久磁石 44 の周方向端部 44 aと回転子表面とに挟まれる回転子鉄心部(以下「第1のブリッジ 42 bl」「第2のブリッジ 42 b2」という)幅には変極点 46 a、46 bを有し、それぞれの変極点 46 a、46 bと、極間とのなす角度 81 blu 81 cluster 81 cluster

 $0 < \theta \ 9 < 1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot Pn)$

かつ

 $1 \ 8 \ 0 / (5 \cdot Pn) \le \theta \ 1 \ 0 \le 1 \ 8 \ 0 \times 2 / (5 \cdot Pn)$

かつ

 $0 < \theta \ 1 \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / (7 \cdot Pn)$

かつ

 $180/(7 \cdot Pn) \le \theta 12 \le 180 \times 2/(7 \cdot P11)$

かつ

 $\theta \ 1 \ 1 < \theta \ 9 < \theta \ 1 \ 2 < \theta \ 1 \ 0$ $\sigma = 0$

[0102]

なお、この実施形態において、極対数Pnは2 であり、 θ 1 0 = 1 8 、 θ 1 2 = 1 2 9 ° 、 θ 9 = 9 ° 、 θ 1 1 1 = 6 . 4 とした。

[0103]

この実施の形態における音の低減作用については、第3の実施の形態と同様で あるので説明を省略する。

[0104]

【発明の効果】

請求項1の発明は、十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の3以上の奇数の次数の調波を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力の発生を防止することができるという特有の効果を奏する。

[0105]

請求項2の発明は、3の倍数を除く3以上の奇数の次数の調波を低減し、しか も請求項1と同様の効果を奏する。

[0106]

請求項3の発明は、3の倍数を除く13以上の奇数の次数の調波を低減し、しかも請求項1と同様の効果を奏する。

[0107]

請求項4の発明は、5次または7次の調波を低減し、しかも請求項2と同様の 効果を奏する。

[0108]

請求項5の発明は、機械的強度を高めることができるほか、請求項4と同様の 効果を奏する。

[0109]

請求項6の発明は、対称性を考慮して、請求項4または請求項5と同様の効果 を奏する。



請求項7の発明は、静音化を達成できるほか、請求項4または請求項5と同様 の効果を奏する。

[0111]

請求項8の発明は、対称性を考慮して、請求項4または請求項5と同様の効果 を奏する。

[0112]

請求項9の発明は、静音化を達成できるほか、請求項4または請求項5と同様 の効果を奏する。

[0113]

請求項10の発明は、永久磁石を回転子内周側と回転子外周側とに複数に分割 した場合であっても、請求項1から請求項4の何れかと同様の効果を奏する。

[0114]

請求項11の発明は、対称性を考慮して、請求項10と同様の効果を奏する。

[0115]

請求項12の発明は、静音化を達成できるほか、請求項10と同様の効果を奏する。

[0116]

請求項13の発明は、対称性を考慮して、請求項10と同様の効果を奏する。

[0117]

請求項14の発明は、静音化を達成できるほか、請求項10と同様の効果を奏する。

【図面の簡単な説明】

【図1】

従来の電動機の一例を示す概略図である。

【図2】

従来の電動機の他の例を示す概略図である。

【図3】

従来の電動機のさらに他の例を示す概略図である。

【図4】

従来の電動機のさらに他の例を示す概略図である。

【図5】

回転子表面の周方向の磁束密度分布を示す図である。

【図6】

この発明の電動機の第1の実施形態の回転子を示す概略図である。

【図7】

回転子表面の磁束密度分布と非磁性層との関係を示す図である。

【図8】

 θ 2 = 2 3° の場合における 5 次調波、 7 次調波の θ 1 に対する特性を示す図である。

【図9】

 θ 1 = 6° の場合における 5 次調波、 7 次調波の θ 2 に対する特性を示す図である。

【図10】

分布巻の固定子を示す概略図である。

【図11】

集中巻の固定子を示す概略図である。

【図12】

第1の実施形態の回転子の一変形例を示す概略図である。

【図13】

第1の実施形態の回転子の他の変形例を示す概略図である。

【図14】

この発明の電動機の第2の実施形態の回転子を示す概略図である。

【図15】

第2の実施形態の回転子の一変形例を示す概略図である。

【図16】

この発明の電動機の第3の実施形態の回転子を示す概略図である。

【図17】



回転子表面の磁束密度分布を示す図である。

【図18】

第2の非磁性層がない場合と、第3の実施形態の場合との、誘起電圧波形の比較 を示す図である。

【図19】

圧縮機用電動機として運転した場合の騒音の高調波成分を示す図である。

【図20】

第3の実施形態の回転子の変形例を示す概略図である。

【図21】

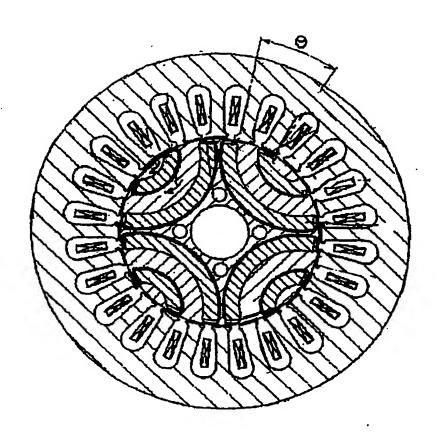
この発明の電動機の第4の実施形態の回転子を示す概略図である。

【符号の説明】

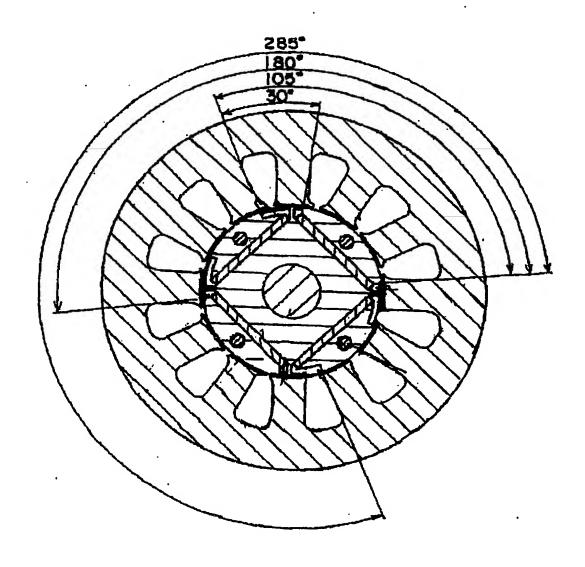
- 2、12、32、42 回転子鉄心
- 3、13、14、33、43、44 永久磁石
- 4、34 第1の非磁性層
- 5、35 第2の非磁性層
- 2 a 、 3 2 a 補助補強リブ
- 2 a 、 3 2 a 補助補強リブ
- 2 b 1、3 2 b 1、4 2 b 1 第1のブリッジ
- 2 b 2、3 2 b 2、4 2 b 2 第 2 の ブリッジ
- 12a g軸磁束通路
- 13a、14a、43a、44a 周方向端部
- 36a、36b、38a、38b、46a、46b 変極点
- 32 b 1 1、32 b 2 1、32 b 1 2、32 b 2 2 範囲
- 37b1、37b2 ブリッジ
- 37b11、37b21 幅小部
- 37b12、37b22 幅大部

【書類名】 図面

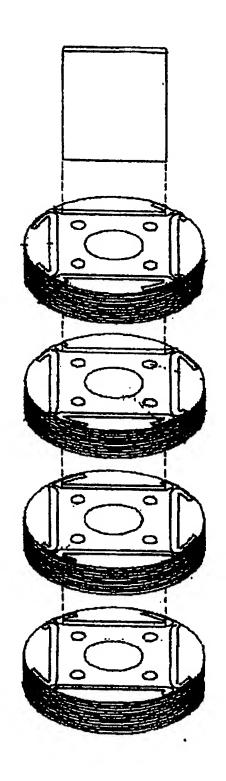
【図1】



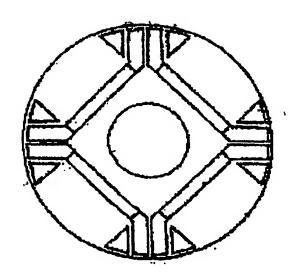
【図2】



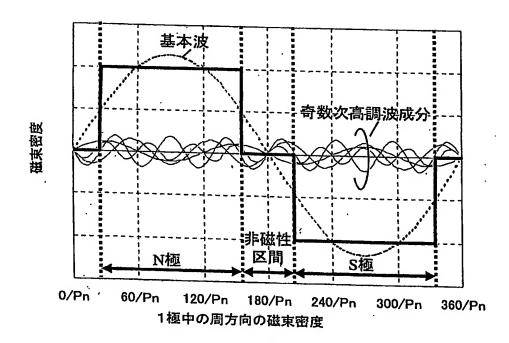




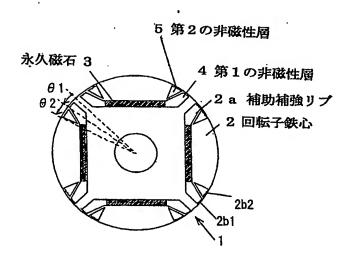
【図4】



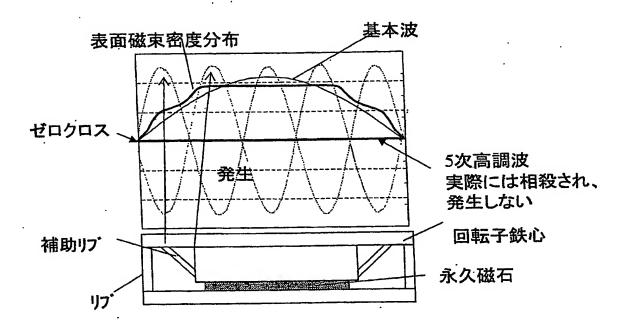
【図5】



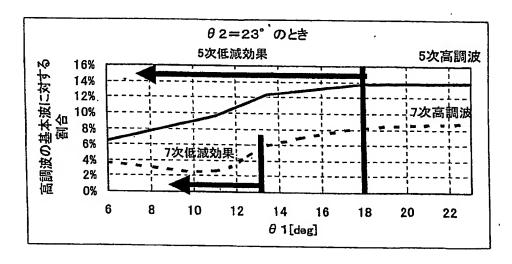




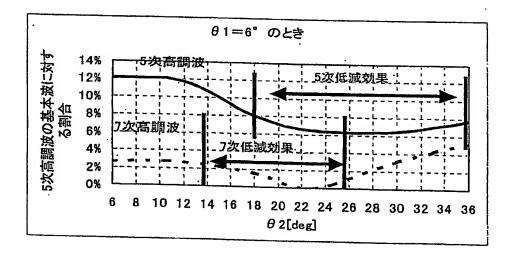
【図7】





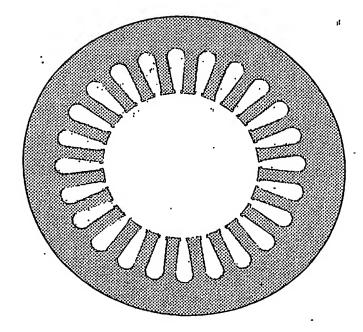


【図9】

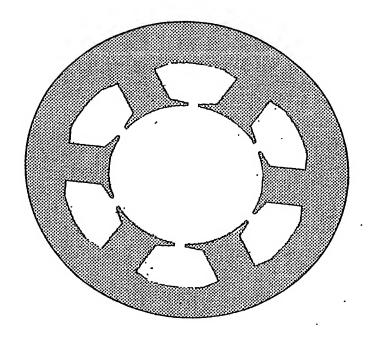




【図10】

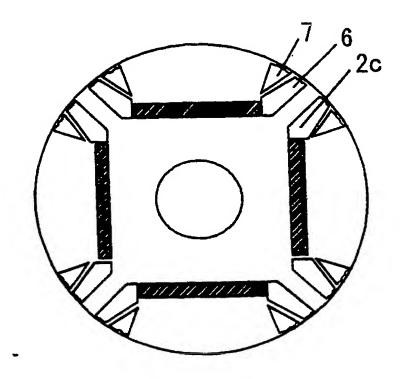


【図11】

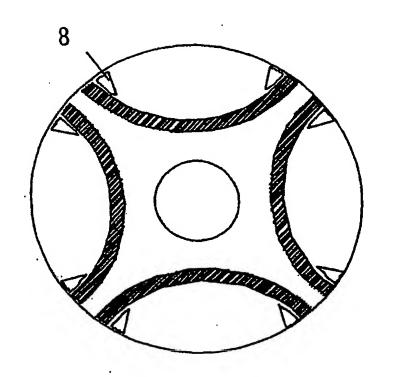




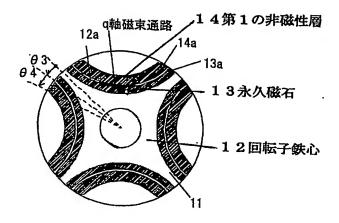
[図12]



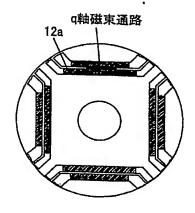
【図13】



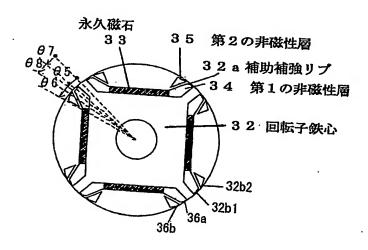
【図14】



【図15】

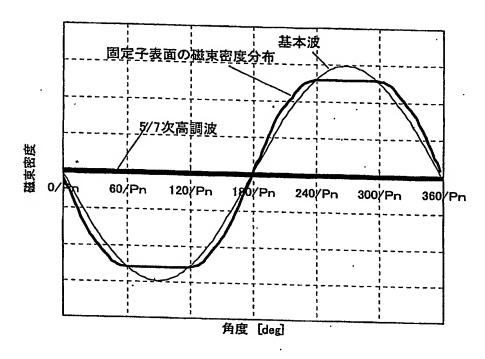


【図16】

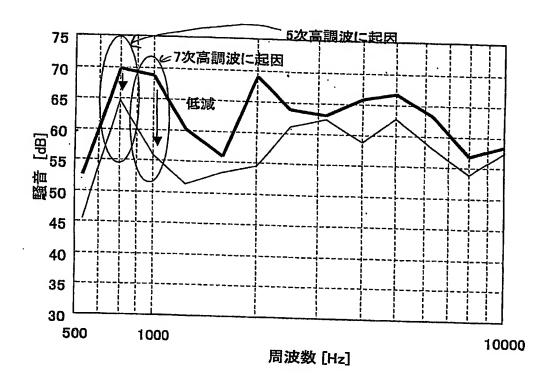




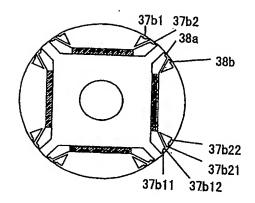
【図17】



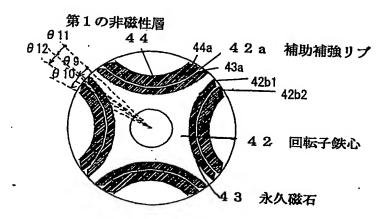
【図18】



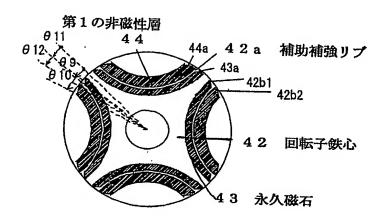
【図19】



【図20】



【図21】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 十分な磁束を確保しつつ、磁束密度分布波形(誘起電圧波形)の特定の次元、例えば5次および7次を低減し、かつ、不要なラジアル力やスラスト力を発生させない。

【解決手段】 第1の非磁性層(4)の、回転子表面に近接した部分の、極中心 寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 1、および、第2の非磁性層(5)の、回転 子表面に近接した部分の、極中心寄りの端部と、極間とのなす角度 θ 2 は、極対 数をP n としたとき、

$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (5 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(5 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(5 \cdot Pn)$$

または

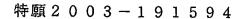
$$0 < \theta \ 1 < 1 \ 8 \ 0 / \ (7 \cdot P n)$$

かつ

$$180/(7 \cdot Pn) \le \theta 2 \le 180 \times 2/(7 \cdot Pn)$$

である。

【選択図】 図6



出願人履歴情報

識別番号

[000002853]

1. 変更年月日

1990年 8月22日

[変更理由]

新規登録

住所

大阪府大阪市北区中崎西2丁目4番12号 梅田センタービル

氏 名 ダイキン工業株式会社